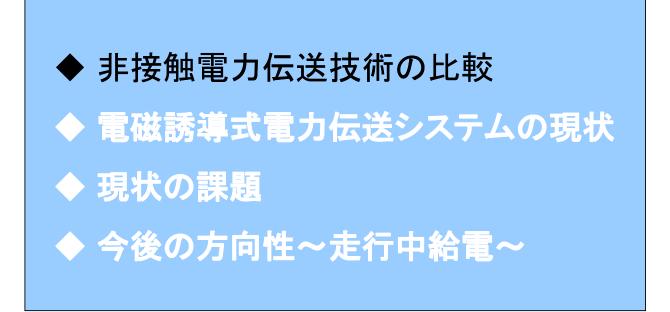
非接触充電の現状と 今後の展開

昭和飛行機工業株式会社 IPS·EV事業室 高橋俊輔

2012年3月14日 埼玉県産業振興公社「次世代自動車支援センター埼玉」 センター2階 研修室



🧲 Showa Aircraft





接触式充電装置の課題



電磁誘導方式

🧲 Showa Aircraft

- ・19世紀のファラデーやカランの時代に発見された 電磁誘導(トランス)の原理を利用
 ・コイル間に発生する電磁誘導を利用して給電
 ・近距離(数mm~数+cm)で
- 微小電力から100kW以上の大電力まで 効率良く(90%以上も可能)伝送できる
- ・給電方式としては 給電コイル上に静止して行うチャージ方式と 給電ライン上を移動しながら行うレール方式がある



マイケル・ファラデー イギリス 電磁誘導現象発見 (1831年)



ニコラス・カラン アイルランドの牧師 誘導コイル発明 (1836年)



任大室/ニ**汗電**機 Wiiリモコン



Plugless Power社 電気自動車への給電(2010年) Electric Vehicle & Power Department



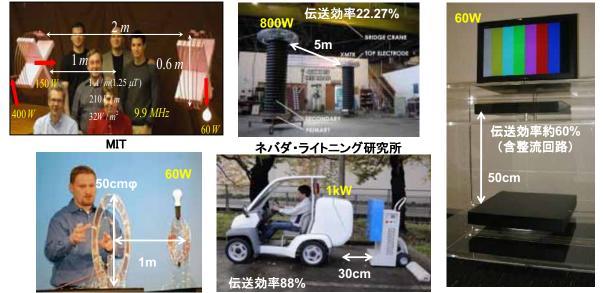
BOMBARDIER社 電車への250kW(2009年)

5



Electric Vehicle & Power Department

- 2007年6月米MITのMarin Soljacic教授の研究グループが発表
- 共振回路同士の共鳴現象を利用, 2mの距離で60W送電伝送効率は40~45%
- ・ 磁界だけでなく電界共鳴方式も発表されている
- ・ 基本原理は新しくはないものの、給電方式としては新たな方式





インテル

長野日本無線 Electric Vehicle & Power Department

ソニー 出典:各社HPの写真より

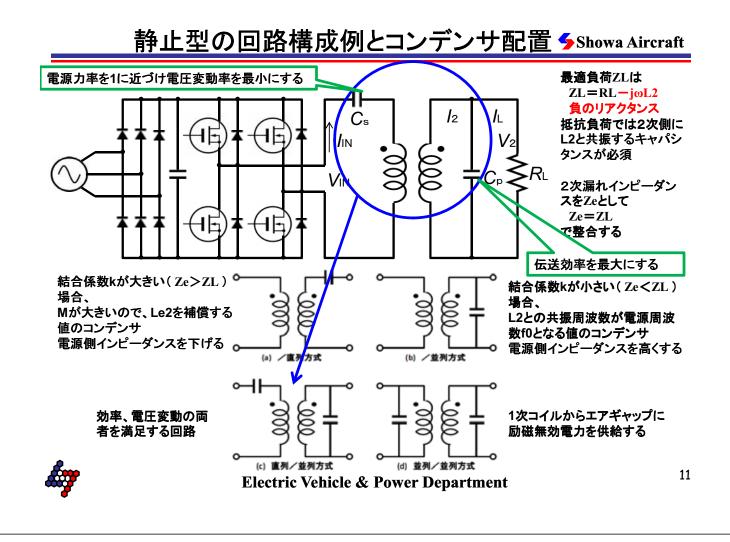
7

EV用非接触電力伝送方式の比較 Showa Aircraft

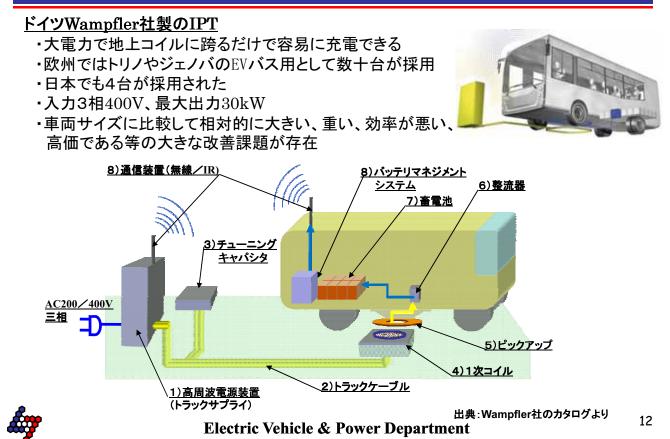
方式	磁界共鳴方式		マイクロ波無線式	電磁誘導方式 Electromagnetic Inductive Power transfer			
	Magnetic Resonance Power Transfer		Microwave Power Transfer				
開発会社	WiTricity (米国)	長野日本無線 (日本)	三菱重工業 (日本)	HaloIPT (ニュージーランド)	Evatran (米国)	パイオニア (日本)	昭和飛行機工業 (日本)
モデル名				IPT	Plugless Power		SIPS
伝送電力	3. 3kW	1kW	1kW	3kW	3. 6kW	3kW	30kW
ギャップ	20cm	10~30cm	12. 5cm	18cm±3cm	7~15cm	10cm	14cm
	90%	88%@30cm	38%	85%	90%	85%	92%
効率	総合効率	パワーアンプ出口 ~電池入口間	総合効率 (含む廃熱回収)	総合効率	総合効率	総合効率	総合効率
1次側 コイルサイズ	50cm × 50cm × 3cm	80cm×80cm ×16cm	6cm×9cm ×10cm (4本)	80cm×40cm ×3cm	30cmΦ ×2. 5cm	46cm × 46cm × 3cm	139cm × 139cm × 5cm
サイズ/出力	2. 3¦ử∕kW	102¦ĩ∕kW	2. 7¦%∕kW	3. 2¦%∕kW	0. 5₩∕kW	1. 9¦%∕kW	3. 2¦%∕kW
周波数	125kHz	13. 56MHz	2. 45GHz	20kHz		95kHz	22kHz
発表年月	2011年6月	2011年5月	2009年2月	2010年	2011年1月	2010年10月	2009年3月
開発状況	実証段階	実用化評価段階	開発中	開発中	実証段階	開発中	実用化段階
画像		J					







製品化されたEV用非接触給電システム Showa Aircraft



電動バス(動画:15sec.)

Showa Aircraft

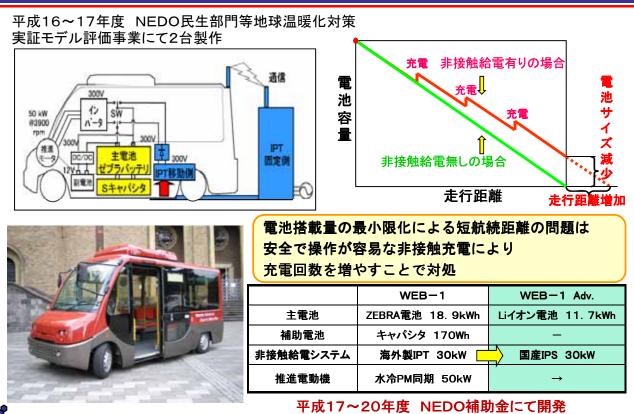


Electric Vehicle & Power Department

á j

映像:Wampfler社提供 13

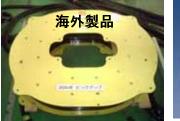
先進電動マイクロバスWEB-1 Showa Aircraft

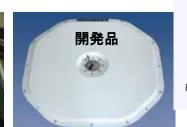


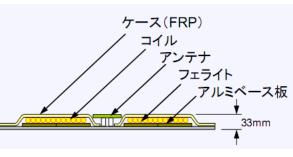
開発成果

Showa Aircraft

出力:30kw 周波数:22kHz





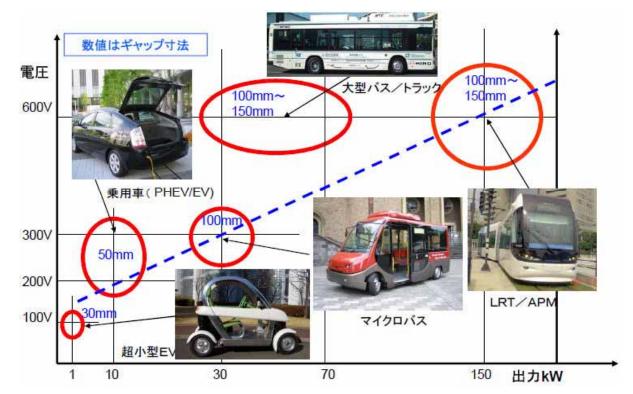


	効率 [%]	2次側ピックアップ 重量 [kg]	2次側ピックアップ 寸法 [mm]	コイル間ギャップ [mm]
海外製品の 性能	86	70	短径 875 長径 1025 厚さ 61	50
IPSの 性能 (平成20年度)	92	35	短径 847 長径 847 厚さ <mark>33</mark>	100
ギャップ拡大 IPS (平成21年度)	92	50	短径 1390 長径 1390 厚さ <mark>50</mark>	140

Electric Vehicle & Power Department

15

IPS開発成果と実用化開発展開 Showa Aircraft



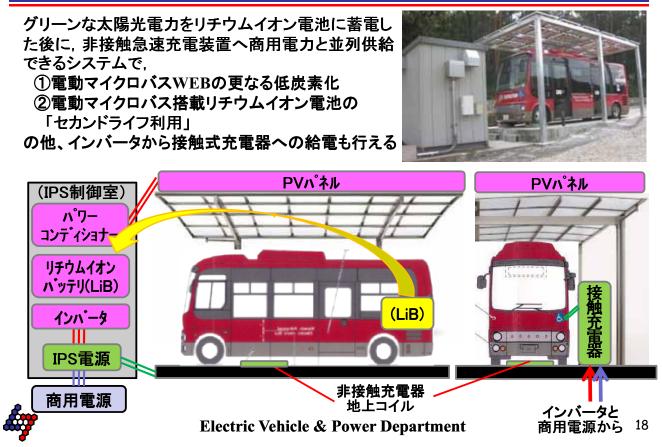


á 🙀

平成21年度奈良公園交通社会実験 Showa Aircraft



太陽光発電電力利用型充電ステーション5 Showa Aircraft



IPS応用各種システム①

Showa Aircraft

任意位置での給電システム



IPS応用各種システム② **Showa** Aircraft 水中/隔壁給電 水中ロボットにより、電池を定期的に 充電する事ができる。 水槽壁の内外に置いたコイル間で給電ができ、 水中モーターを駆動する。感電しない。 応用 水中ロボットや水中機器への給電 ・ガラス窓を通して給電(X'mas装飾、インターネット用 給電と同時にデータの遣り取りもでき るドッキングステーションも可能。 光ケーブル引き込み) 長期観測機器用電池電源 気密隔壁を通して給電 電源装置(空中) DC0V~24V(100W) AC100 the South State 隔壁が樹脂、ガラスなどの非金属であれば隔壁給電式も可能 水中コンセント



Electric Vehicle & Power Department

19

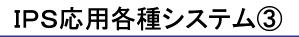
20

水中使用のデモ(動画: 30sec.) 5 Showa Aircraft



Electric Vehicle & Power Department

21



<u>回転体への給電</u>

回転軸の円周面または端面に空芯のコイルを相対して設 置することで、回転体に影響を与えない軽量、接触子抵抗 無しで連続的に給電できるスリップリングが構成できる

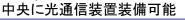
電力だけでなくCCリンク等で信号授受も可能

<u>応用</u>

- ・防水型給電ソケット
- ・光ー電力複合カプラーに応用可能
- ・産業用ロボットや監視カメラの回転部位
- ・製鉄会社の圧延ローラー、薄板巻き取りローラー









Showa Aircraft

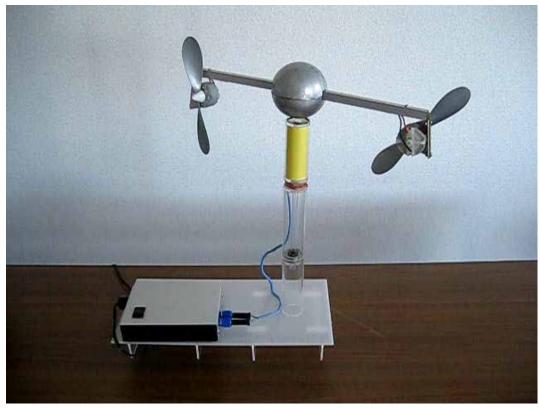
平面スリップリング



円周スリップリング



スリップリングのデモ(動画: **42sec** Aircraft



Electric Vehicle & Power Department

23

Showa Aircraft

IPS応用各種システム④

48Wクラス 非接触充電器

出力を50W未満にすることで、電 波法第100条による設置許可申請 が不要となる

á

コイルをプリント基板化することで、 薄くできる フレキシブルプリント基板にするこ とで、曲面にも対応できる

フェライトコア付きコイルとなっている送電ユニットのクレードルにコアレス受電ユニットを入れて充電する

電磁結合面が規定距離内を検知し たら給電開始の機能付き





ラジコン送信機への充電

音響機器への充電

IPS応用各種システム⑤

Showa Aircraft



送電コイル

70Wクラス 平板型

太陽電池コ ントローラー

DC-DC=>

-2 入力19~24V

出力48V

鉛電池 48V、 Ah

高周波電調

入力48V

AC100V

上例:車両側

受電コイル

レイオン領

駆法器

H 730V

応用



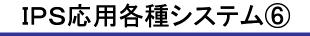
受電ユニット (受電コイル+整流器) **Electric Vehicle & Power Department**





使用キャパシタ (Maxwell殿ご提供)

Showa Aircraft



48Wクラス パドル型 太陽電池/カーポート

パドル式コイル





太陽電池

19~24V 120W

Electric Vehicle & Power Department

高周波電源装置/

送電コイル

IPS応用各種システム⑦

Showa Aircraft



IPS応用各種システム⑧

<u>NPS600S(600W型先行機)</u>

2005年の愛知万博に出展

小型非接触給電システムが搭載された綜合警備保障(株)殿C4 ロボット

床に埋め込まれたコイルの上にロボットが載ると電池に充電

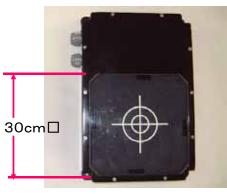
・介護ロボットや作業支援ロボット

・床面設置機器への給電



<u>接触式充電器とロボット</u>



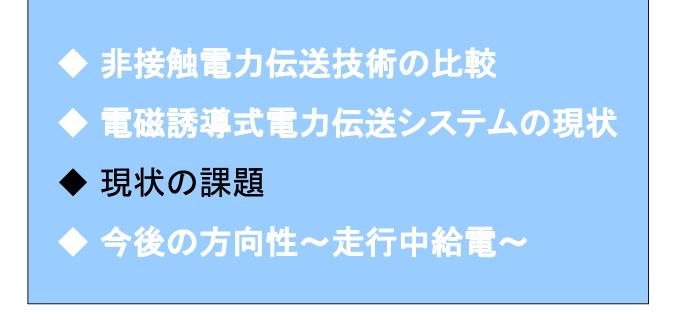


ロボット側2次コイル 28 Electric Vehicle & Power Department

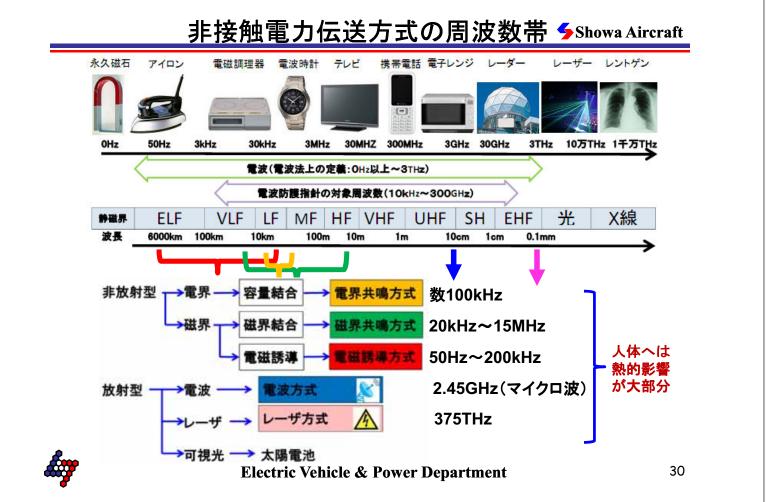


Showa Aircraft

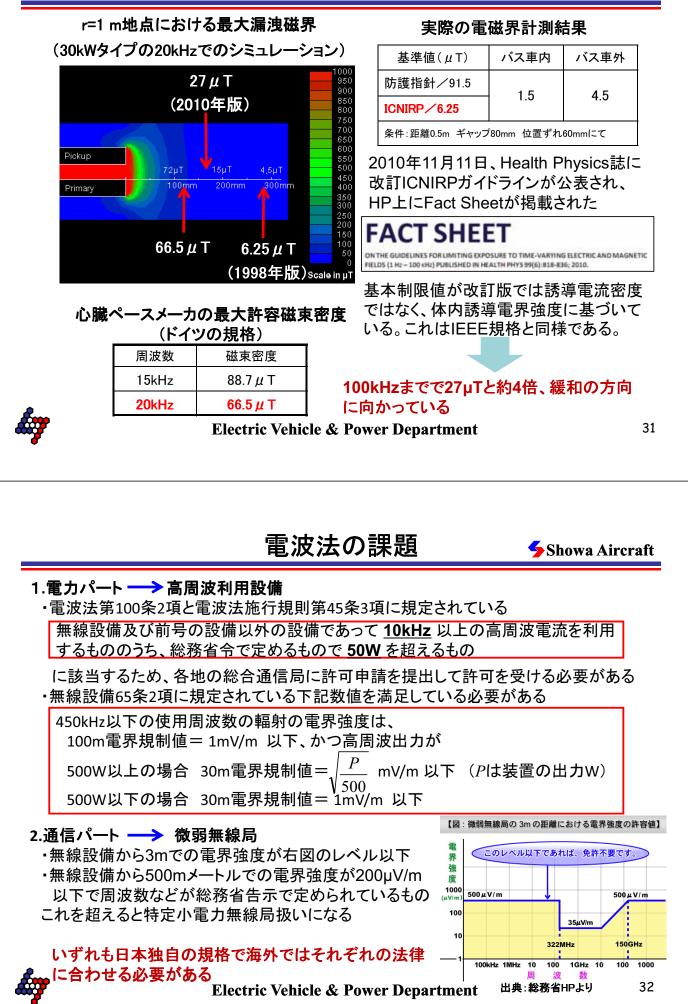
<u>床埋め込み用1次コイル</u>







ICNIRPの人体防護ガイドライン Showa Aircraft



EV用充電器の標準化

🧲 Showa Aircraft



Showa Aircraft

1.法的規制

道路に施設を設置して継続して道路を占有することは、道路法第32条に規定(国交省) また道路の使用許可は道路交通法第77条に規定されている(総務省)

2.許可申請

道路上設置には所轄警察署と道路管理者の許可を受ける必要がある





Electric Vehicle & Power Department





バス停止状態



コイル格納状態

コイル位置合せモニタ画面



コイル昇降スイッチ

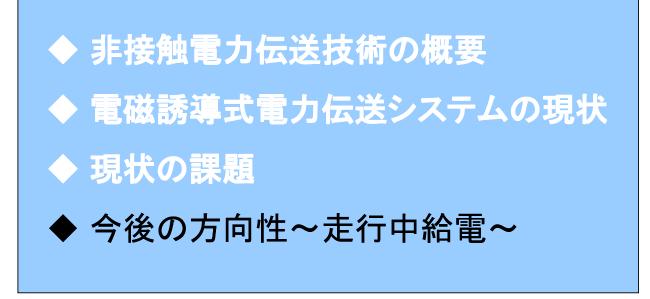
Electric Vehicle & Power Department

路上設置非接触充電(動画:45sec分Showa Aircraft





Electric Vehicle & Power Department





Electric Vehicle & Power Department

航続距離と充電問題に挑戦するEV₅Showa Aircraft</sub>

高エネルギー密度電池の採用
鉛電池 → ニッケル水素電池 → リチウムイオン電池

2. 搭載電池の増大

電池容量 iMiEV 16kWh → LEAF 24kWh → EV Himiko 62kWh
走行距離 180km(JC08モート) 200km(同左) 587km(55km/h定速)
充電時間 20分 29分 75分
慶応大学の8輪バスはCHAdeMO規格の充電器では時間が掛かり過ぎて(2.5時間)
充電できない



慶應義塾大学の電動フルフラット8輪バス

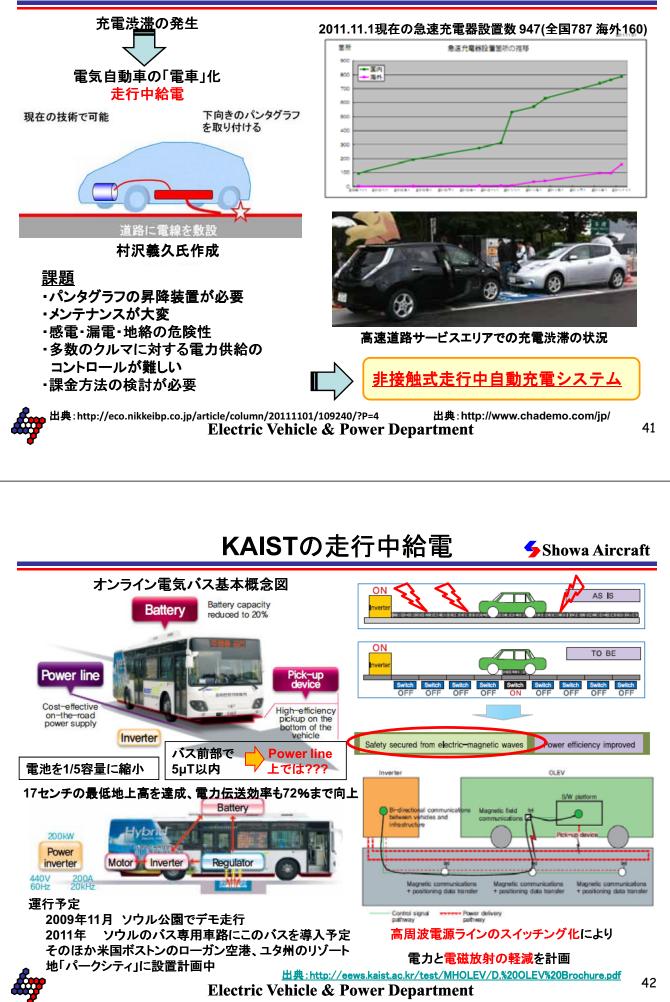


バッテリー容量:120kWh 一充電航続距離:121km 最高速度:60km/h 総重量:11.8ton



電池容量を増大して走行距離を伸ばしても充電時間が大幅に掛かる Electric Vehicle & Power Department

走行中給電技術



BOMBARDIER/VAHLEの走行給電システム Showa Aircraft

<u>非接触型給電方式によるトラムオペレーションシステム</u> 「PRIMOVE technology」を発表(2009年1月22日)



電磁誘導式非接触給電システムのPRIMOVE技術と、 車上の電気二重層キャパシタに回生を行うMITRAC energy saver技術と合わせてエネルギー消費量を 30%軽減

地上のコイルは編成長より短い区間に区切られ車両が 上に来た時にだけ電流を流すPRIMOVE技術で電磁波 の影響を最小限化(磁束密度はEU基準に適合) インフラコストも架線の1.5倍程度に抑えることが可能

2010年末にドイツアウグスブルグ市で0.8kmの実証試験を実施

<u>Flanders' DRIVE research project</u> ベルギーロンメル市(2011年夏)



Volvo C30 電気バスを使って1,2 kmの試験道路 で実証予定。ピックアップサイズは3.6m

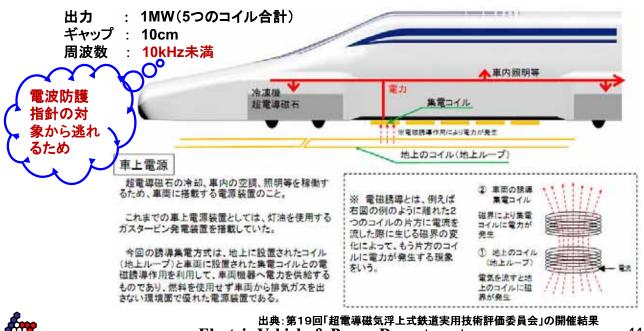


出典:EcofriendのHP, 「UITP Vienna 2009」および http://www.primovecity.bombardier.com/en/ready_now/lommel.html Electric Vehicle & Power Department 43

国土交通省の走行中給電システム Showa Aircraft

超伝導リニア用誘導羽州電方式による車上電源

2011年9月、実験線1km区間に設置し、0~505km/hの間で一定出力を確認 車内外の磁界実測値はICNIRP公衆ガイドラインの1%未満



磁界共鳴式の開発動向

Showa Aircraft

第42回東京モーターショー(H23-12-3~11)

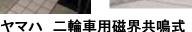


三菱自動車 iMiEV用磁界共鳴式(Gap100mm、水平方向位置ずれ±200mmで85%の出力)



トヨタPHV用磁界共鳴式





Electric Vehicle & Power Department

45

走行中給電のデモ(動画: 30sec. > Showa Aircraft

ENEX2010でのデモ走行風景(H22-2-10~2-12)





Electric Vehicle & Power Department

46

走行中非接触給電システムの開発 Showa Aircraft

平成21年度 NEDO省エネルギー革新技術開発事業 挑戦研究(事前研究)にて開発 平成22~24年度 NEDO省エネルギー革新技術開発事業 挑戦研究にて開発中



壁面給電

路面給電

給電面	コイルギャップ	コイル長さ	メリット	デメリット
壁面	1m~	比較的短い	設置性が良い 大型車両向け	距離変化が大きい ⇒車両に自動調整機能が必要
路面	0. 2~0. 5m	比較的長い	距離変化が小さい 乗用車両向け	道路要件を満たすコイルが必要 路面メンテナンス性が課題 軌道逸脱で充電不可 ⇒自動運転の必要性

出典:平成21年度NEDO省エネルギー革新技術開発事業「ハイウェイ走行非接触給電システムの研究開発」成果報告書 47 **Electric Vehicle & Power Department**

走行中給電の想定Roadmap Showa Aircraft

設置時期	FY'15	FY'20	FY'30	FY'50	
実施内容	市街地実証実験	市街地実用	都市間実証実験	都市間実用	
実施場所	市街	地	高速道路		
シーン	交差点付 特定区		登坂路など 特定区間	東名高速道路 (往復)	
設置長さ	25m	250m/車線	2km/車線	350km/車線	
必要電力	6kW	6kW	20~30kW	30kW	
イメージ	交差点	付近	登坂路	高速道路走行車線	

出典:平成21年度NEDO省エネルギー革新技術開発事業「ハイウェイ走行非接触給電システムの研究開発」成果報告書 および<u>http://www.nedo.go.jp/content/100432950.pdf</u>



走行中給電のインフラコスト計算例与Showa Aircraft

